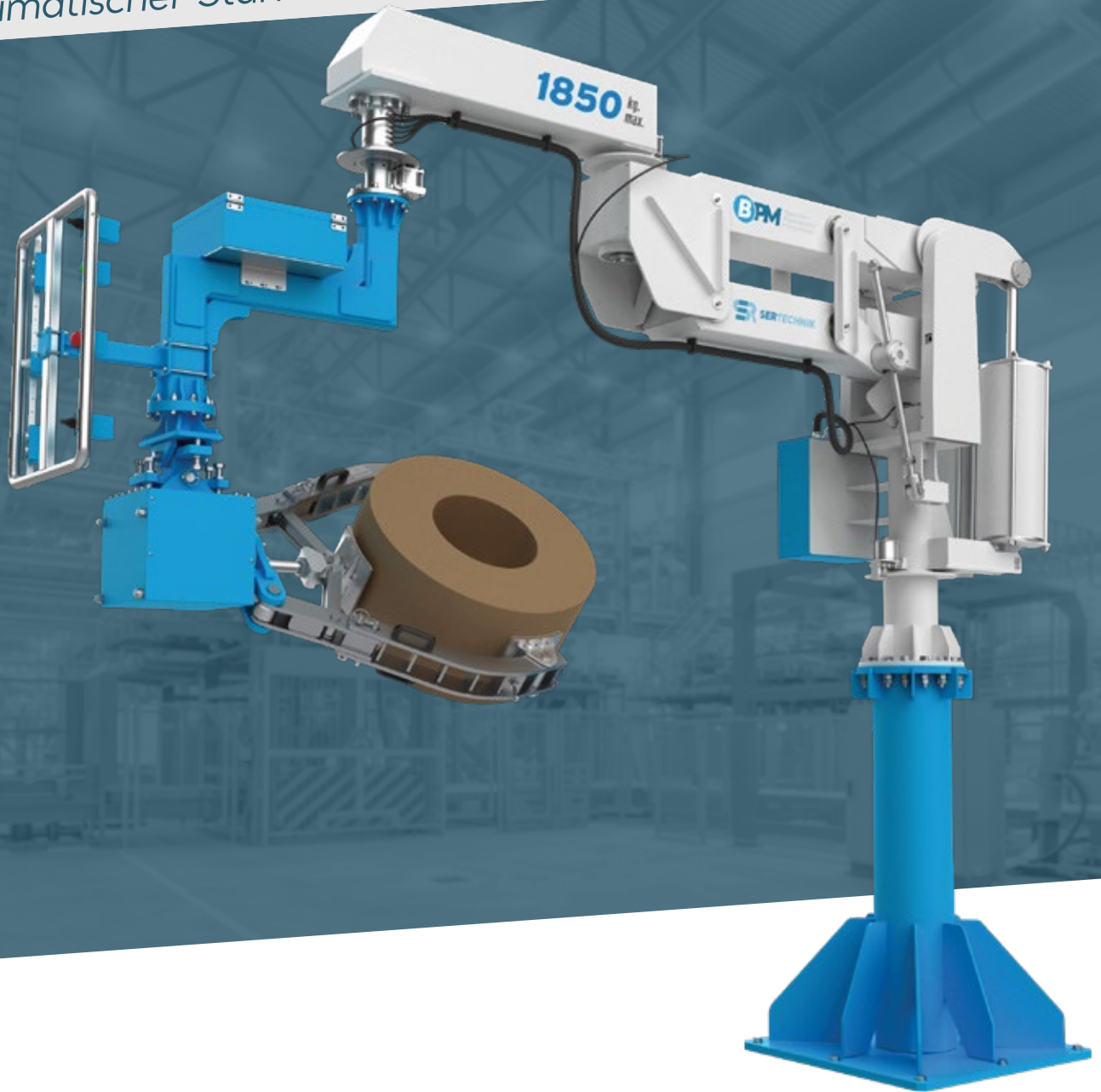




Die BPM Galactus Starrarm-Manipulatoren wurden für den **stabilen und kontrollierten Transport von Lasten unter gewichtslosen Bedingungen** entwickelt. Sie zeichnen sich insbesondere durch die **sichere Handhabung von exzentrischen (off-set) Lasten** sowie einen **schwingungsfreien Betrieb** aus.

Maximale Sicherheit – Bremssysteme und Sicherheitsfunktionen gemäß CE-Normen

Off-Set-Lastentransport – Stabile Balance bei außermittiger Lastverteilung

Schwingungsfreier Transport – Ruck- und vibrationsfreie Bewegung der Last

Gewichtsloses Arbeiten – Nahezu null Kraftaufwand für den Bediener durch pneumatische Balancierung

Präzise Positionierung – Mikrobewegungen und Kontrolle in alle Richtungen

Driftkontrolle – Spezielle Bremsen sorgen für sicheren Stillstand

Flexible Montage – Installation am Boden, an der Decke oder auf einem Schienensystem

Greiferoptionen – Standardhaken oder maßgeschneiderte Greiferlösungen

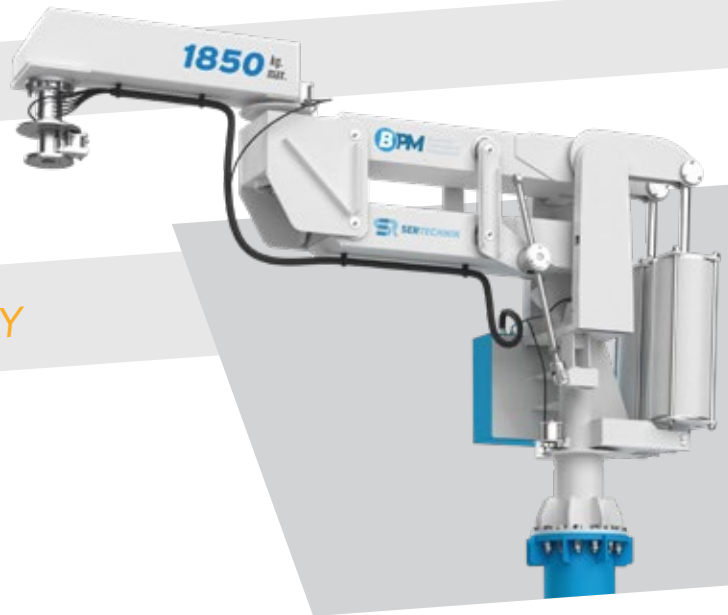
Betrieb mit trockener, gefilterter (40µm) und ölfreier Druckluft bei mind. 0,7/0,8 MPa

Maximale Traglast: **1.850 kg**, maximaler Arbeitsradius: **5.000 mm**, vertikaler Hub: **3.000 mm**

Luftverbrauch pro Zyklus: **100-600 NI**

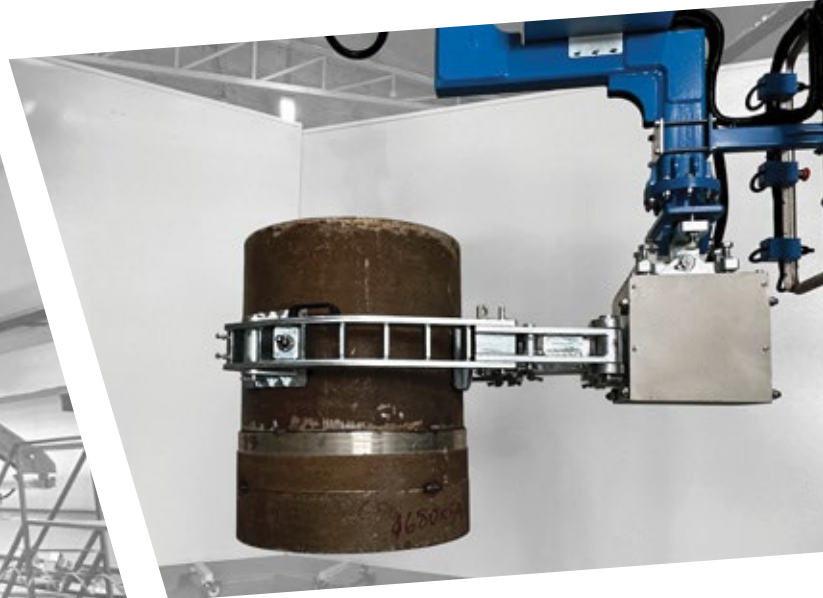
Montageoptionen

Galactus Stützsäulenmontage GLY

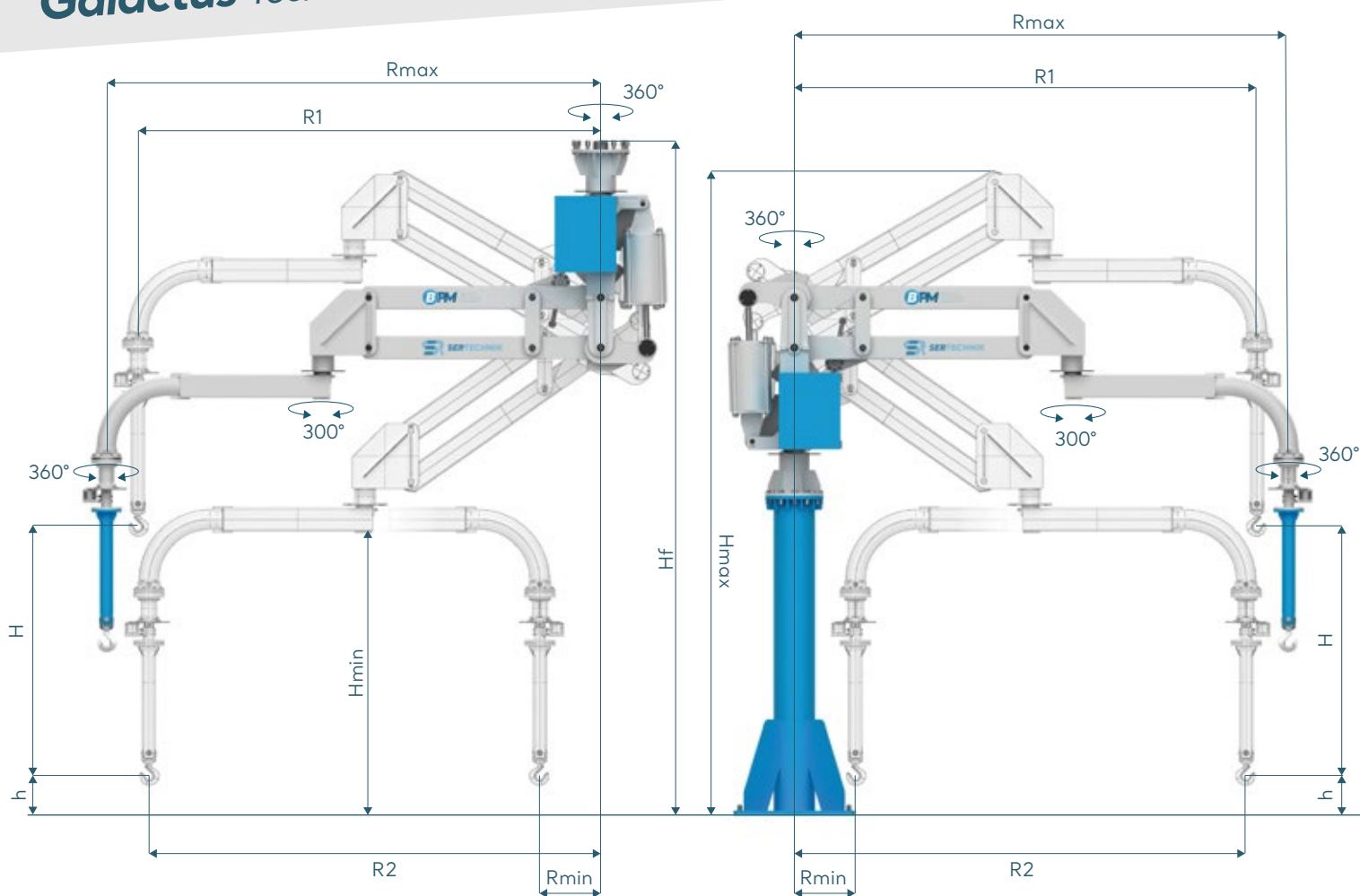


Galactus Deckenmontage GLT

Galactus Schienengeführte Deckenmontage GLTA



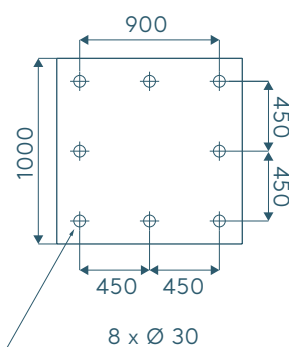
Galactus Technische Informationen



Maximale Traglast [kg]

		1850	1600	1300	1100	950	780
Max. Arbeitsradius [mm]	Rmax	2500	3000	3500	4000	4500	5000
Min. Arbeitsradius [mm]	Rmin	800	920	1034	1139	1250	1342
Vertikaler Hub [mm]	H	1500	1830	2150	2450	2750	3000
Mindest-Aufnahmehöhe [mm]	*h	200	200	200	200	200	200
Max. Manipulatorhöhe [mm]	*Hmax	4405	4734	5052	5350	5652	5902
Max. Deckenmontagehöhe [mm]	*Hf	4822	4980	5132	5275	5420	5540
Unterkante Gerätekörper [mm]	*Hmin	2000	2000	2000	2000	2000	2000
Arbeitsradius in oberster Position [mm]	R1	2259	2707	3156	3608	4060	4520
Arbeitsradius in unterster Position [mm]	R2	2207	2643	3081	3523	3964	4415

* Maße können je nach Kundenanforderung variieren.



Fußplattenmaße [mm]